

KR 10 R1100-2



Dane techniczne

Maksymalny zasięg	1101 mm
Obciążenie maksymalne	11,1 kg
Dokładność powtarzania pozycji (ISO 9283)	± 0,02 mm
Liczba osi	6
Rodzaj montażu	Podłoga; Strop; Ściana; Kąt dowolny
Powierzchnia ustawienia	208 mm x 208 mm
Masa	ok. 55 kg

Dane osi

Zakres ruchu	
A1	±170 °
A2	-190 ° / 45 °
A3	-120 ° / 156 °
A4	±185 °
A5	±120 °
A6	±350 °

Warunki eksploatacji

Temperatura otoczenia podczas eksploatacji	0 °C do 45 °C (273 K do 318 K)
--	--------------------------------

Stopień ochrony

Rodzaj zabezpieczenia (IEC 60529)	IP65 / IP67
Stopień ochrony końcówki robota (IEC 60529)	IP65 / IP67

Sterownik

Układ sterowania	KR C5 micro; KR C4 compact
------------------	-------------------------------

Certyfikaty

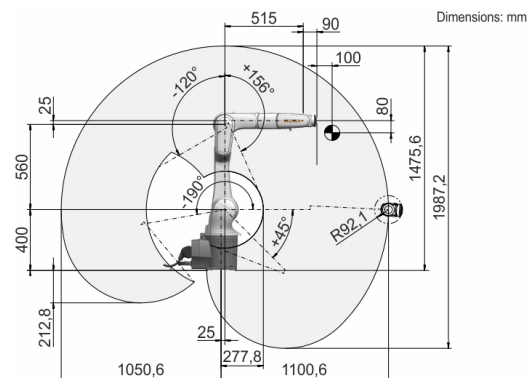
Wymagania ESD	IEC61340-5-1; ANSI/ESD S20.20
---------------	-------------------------------

Czas cyklu

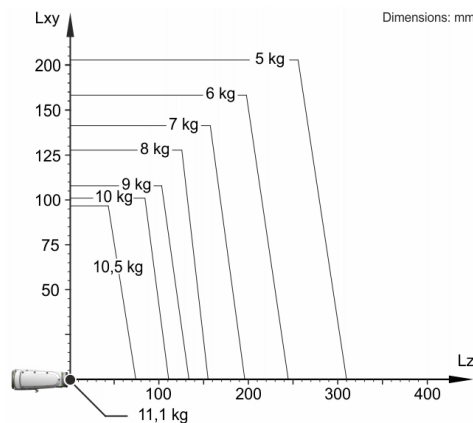
140 cykle na minutę (25 mm / 305 mm / 25 mm, 1 kg)



Grafika pomieszczenia roboczego



Wykres udźwignięć



KR 10 R1100-2 jest przeznaczony do obciążenia znamionowego wynoszącego 5 kg, które umożliwia optymalne wykorzystanie jego osiągnięć i dynamiki. Tylko wtedy, gdy położenie środka ciężkości masy wynosi 0 mm, a zamocowane zostało obciążenie dodatkowo zoptymalizowane dla przypadku obciążenia, obciążenie maksymalne udźwignięcia wynosi 11,1 kg. Specyficzne obciążenie musi zostać sprawdzone za pomocą KUKA.Load lub KUKA Compose. Więcej informacji można uzyskać w dziale wsparcia technicznego KUKA.

Kołnierz montażowy

